

# Technische Daten



## 6-Achs-Industrieroboter HORST900

### Grunddaten

Anzahl der Achsen	6
Maximale Traglast	5 kg <sup>1</sup>
Nennlast	3 kg
Maximale Reichweite	905 mm
Wiederholgenauigkeit	+/- 0,05 mm
Schutzart	IP54
Schallpegel	< 75 dB
Gewicht	ca. 50 kg
Aufstellfläche	380 x 380 mm
Standardfarbe	RAL 5021 (Wasserblau)
Stromversorgung	230 VAC, 50-60 Hz, typisch: 450 W/600 W
Umgebungstemperatur	5-40 °C

### Achsdaten

Achse	Bewegungsbereich	Geschwindigkeit <sup>2</sup>
1	+176°/-176°	240°/s
2	+86°/-16°	100°/s
3	+42°/-67°	190°/s
4	+171°/-171°	770°/s
5	+119°/-119°	480°/s
6	+300°/-300°	880°/s

<sup>1</sup> In Abhängigkeit von Lastabständen und Geschwindigkeit.

<sup>2</sup> Die angegebenen Geschwindigkeiten gelten bei einer Traglast von 1 kg.

## Steuerung und Schnittstellen horstCONTROL

Abmessungen (H x B x T)	313 mm x 174 mm x 446 mm
E/A-Anschlüsse am Schaltschrank	16 Digitaleingänge 14 Digitalausgänge Erweiterung möglich.
E/A-Anschlüsse am Werkzeugflansch	je 2 Digitaleingänge/-ausgänge
E/A Stromversorgung	24 V/3 A an Steuerung 24 V/2 A am Werkzeugflansch
Kommunikation	TCP/IP 100-Mbit/s Ethernet [Web-Interface via HTTP]
Sicherheitsrelevante Schnittstellen	Not-Halt [Ein- und Ausgang] Sicherheitshalt [Ein- und Ausgang] nach DIN EN ISO 10218-1
Feldbusse	Modbus/TCP Optional: Profinet
Verkabelung HORST	Kabel zwischen Roboter und Steuerung: 3 m
Verkabelung Bediengerät	Kabel zwischen Bediengerät und Steuerung: ca. 5 m / 10 m

## Programmierung horstFX

Software	horstFX - Benutzeroberfläche: einfache grafische Programmierung, fortgeschrittene textuelle Programmierung und intelligente Features. Updatefähig.
Bediengerät	13,3" Touchscreen mit Not-Halt, 3-stufigem Zustimmungstaster und zwei USB-Schnittstellen
Halterung	Vorrichtung zur Wand-, Tisch- oder Zellenmontage für Bediengerät



fruitcore robotics GmbH T. +49 7531 94599 20 Version: V 200908  
Macairestraße 3 E. info@fruitcore.de © fruitcore robotics GmbH  
78467 Konstanz www.fruitcore-robotics.com